

a.a. 2023/2024

Laurea triennale in Fisica

Corso di Analisi Matematica II

Funzioni tra spazi vettoriali euclidei: calcolo integrale

Avvertenza

Al termine della lezione queste pagine verranno rese disponibili online;
non è quindi necessario copiarne il contenuto.

Premessa

Nel corso di Analisi Matematica I si è introdotta la nozione di integrale di Riemann per funzioni reali di una variabile reale.

Vogliamo estendere la nozione di integrale a funzioni definite tra generici spazi euclidei di dimensione finita. Tratteremo, nell'ordine:

- funzioni vettoriali di una variabile reale immediato!
- funzioni reali di due e tre variabili reali definite in **insiemi normali**
(caso particolare, sufficiente per gli scopi di questo corso)
- funzioni vettoriali di due e tre variabili reali definite in insiemi normali
immediato!

Integrale per funzioni vettoriali di una variabile reale

Siano $a, b \in \mathbb{R}$ con $a < b$. Sia $\mathbf{g} : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$, con $n \geq 2$.

Diciamo che \mathbf{g} è **integrabile (secondo Riemann)** in $[a, b]$ se lo sono tutte le sue componenti g_1, \dots, g_n .

In tal caso, definiamo **integrale (di Riemann) di \mathbf{g}** in $[a, b]$ il vettore

$$\int_a^b \mathbf{g}(t) dt := \left(\int_a^b g_1(t) dt, \dots, \int_a^b g_n(t) dt \right).$$

Osservazioni

- Se \mathbf{g} è continua in $[a, b]$, allora \mathbf{g} è integrabile.
- Se \mathbf{g} è continua in $[a, b]$ e \mathbf{h} è una sua **primitiva**, allora

$$\int_a^b \mathbf{g}(t) dt = \mathbf{h}(b) - \mathbf{h}(a).$$

↖ per ogni $i \in \{1, \dots, n\}$
la componente i -esima
di \mathbf{h} è primitiva di g_i

- $\left\| \int_a^b \mathbf{g}(t) dt \right\| \leq \int_a^b \|\mathbf{g}(t)\| dt$ **disuguaglianza triangolare**



Sottoinsiemi normali di \mathbb{R}^2

Sia $D \subset \mathbb{R}^2$.

Diciamo che D è un **insieme normale rispetto all'asse x** se esistono un intervallo $[a, b]$ e due funzioni **continue** $\alpha, \beta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, \alpha(x) \leq y \leq \beta(x)\}.$$

Diciamo che D è un **insieme normale rispetto all'asse y** se esistono un intervallo $[a, b]$ e due funzioni **continue** $\alpha, \beta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq y \leq b, \alpha(y) \leq x \leq \beta(y)\}.$$

Diciamo che D è un **insieme normale** se è normale rispetto a (almeno) uno degli assi coordinati.

In tal caso, chiamiamo **area** (o **misura in \mathbb{R}^2**) di D il numero reale

$$m_2(D) = \int_a^b (\beta(t) - \alpha(t)) dt.$$

Motivazione?
Corso di Analisi I

t sta per x o y , a seconda dei casi \uparrow

Esempi

Descrivere i seguenti sottoinsiemi di \mathbb{R}^2 come insiemi normali oppure unioni di insiemi normali:

- il disco di centro l'origine e raggio 1
- il triangolo di vertici $(0,0)$, $(0,1)$, $(1,1)$
- l'insieme, contenuto nel primo quadrante, delimitato dalle rette di equazione $x = 0$, $y = 2$ e dal grafico della funzione definita ponendo $y = \sqrt{x}$
- la regione contenuta nel primo quadrante delimitata dalla retta di equazione $2x + 2y = 5$ e dall'iperbole di equazione $xy = 1$
- le due regioni, contenute nel semipiano $y \geq 0$, delimitate dalla retta di equazione $x + y = 0$ e dalla circonferenza di equazione $x^2 + y^2 = 4$
- la regione contenuta nel primo quadrante delimitata dalle rette di equazione $x = 0$, $y = x$ e dalla parabola di equazione $y = 2 - x^2$
- l'anello circolare di centro l'origine e raggi 1 e 2

Sia $D \subset \mathbb{R}^2$ un insieme normale rispetto a un asse coordinato.

Una **suddivisione di D in insiemi normali** è un insieme finito di insiemi normali rispetto al medesimo asse coordinato, **a due a due privi di punti interni in comune, la cui unione sia D .**

Osservazione

↓ per asse y osservazione analoga

Sia D un insieme normale rispetto all'asse x , come definito a pagina 3.

Scegliamo

- $x_0, x_1, \dots, x_h \in [a, b]$ tali che $a = x_0 < x_1 < \dots < x_h = b$,
 - $\varphi_0, \varphi_1, \dots, \varphi_k \in C([a, b], \mathbb{R})$ tali che $\alpha = \varphi_0 \leq \varphi_1 \leq \dots \leq \varphi_k = \beta$;
- per $i \in \{1, \dots, h\}$ e $j \in \{1, \dots, k\}$ poniamo

$$D_{ij} := \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x_{i-1} \leq x \leq x_i, \varphi_{j-1}(x) \leq y \leq \varphi_j(x) \right\}.$$

Allora: $\{D_{11}, \dots, D_{hk}\}$ è una suddivisione di D in insiemi normali.

Notiamo che, suddividendo opportunamente la suddivisione data, ci si può sempre ricondurre a questa rappresentazione.

Esempio (suddivisione uniforme)

Fissiamo $k \in \mathbb{N}^*$. Con le notazioni dell'osservazione, scegliamo i punti x_i e le funzioni φ_j in modo da suddividere in k parti uguali l'intervallo $[a, b]$ e l'intervallo $[\alpha(x), \beta(x)]$, al variare di x in $[a, b]$.

Esplicitiamo: per $i, j \in \{0, \dots, k\}$ poniamo

- $x_i := a + \frac{i}{k}(b - a)$
- $\varphi_j(x) := \alpha(x) + \frac{j}{k}(\beta(x) - \alpha(x))$ per ogni $x \in [a, b]$
- $D_{ij} := \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x_{i-1} \leq x \leq x_i, \varphi_{j-1}(x) \leq y \leq \varphi_j(x) \right\}$

Si può dimostrare che il diametro di ciascun insieme della suddivisione tende a 0 se k tende a $+\infty$.

$$\nwarrow \text{diam}(E) := \sup \{ \|x - y\| \mid x, y \in E \}$$

\uparrow sottoinsieme di \mathbb{R}^n

“Ingredienti” principali della verifica: α, β limitate e uniformemente continue

Proprietà

- ① Se D è insieme normale rispetto a un asse coordinato e $\{D_1, \dots, D_k\}$ è una suddivisione di D in insiemi normali, risulta

$$m_2(D) = m_2(D_1) + \dots + m_2(D_k). \quad \text{additività della misura}$$

- ② Se D_1 e D_2 sono insiemi normali rispetto allo stesso asse coordinato, la loro intersezione, se diversa dall'insieme vuoto, è ancora un insieme normale rispetto allo stesso asse coordinato.
- ③ Se D è un insieme normale rispetto a un asse coordinato e σ_1 e σ_2 sono suddivisioni di D in insiemi normali, allora l'insieme σ_{12} delle intersezioni (non vuote) degli elementi di σ_1 e degli elementi di σ_2 è ancora una suddivisione di D in insiemi normali, detta **suddivisione generata** da σ_1 e σ_2 .

Somme integrali

Sia $D \subset \mathbb{R}^2$ un insieme normale rispetto a un asse coordinato.

Sia $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione **limitata**.

Sia $\sigma := \{D_1, \dots, D_k\}$ una suddivisione di D in insiemi normali.

Definiamo i numeri reali

$$s_f(\sigma) := \sum_{i=1}^k m_2(D_i) \inf f(D_i)$$



somma integrale inferiore
di f relativa a σ

$$S_f(\sigma) := \sum_{i=1}^k m_2(D_i) \sup f(D_i).$$



somma integrale superiore
di f relativa a σ

Interpretazione grafica ...



Osservazione

Per ogni suddivisione σ si ha $s_f(\sigma) \leq S_f(\sigma)$.

Lemma

Siano $D \subset \mathbb{R}^2$ un insieme normale e $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione limitata.

Siano σ_1 e σ_2 due suddivisioni di D in insiemi normali.

Sia σ_{12} la suddivisione generata da σ_1 e σ_2 .

Allora:

$$s_f(\sigma_1) \leq s_f(\sigma_{12}) \leq S_f(\sigma_{12}) \leq S_f(\sigma_2).$$

Dimostrazione ...



Da qui in poi, la costruzione che porta alla definizione di integrale doppio in un insieme normale è del tutto simile a quella vista nel corso di AM I per la definizione di integrale di Riemann.

Integrali doppi

Siano $D \subset \mathbb{R}^2$ un insieme normale e $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione limitata. Definiamo l'insieme delle somme inferiori di f

$$s(f) := \left\{ s_f(\sigma) \mid \sigma \text{ suddivisione di } D \text{ in insiemi normali} \right\} \subset \mathbb{R}$$

e l'insieme delle somme superiori di f

$$S(f) := \left\{ S_f(\sigma) \mid \sigma \text{ suddivisione di } D \text{ in insiemi normali} \right\} \subset \mathbb{R}$$

Per il lemma alla pagina precedente, questi due insiemi sono separati; pertanto: $\sup s(f) \leq \inf S(f)$.

Se $\sup s(f) = \inf S(f)$, cioè gli insiemi $s(f)$ e $S(f)$ sono contigui, diciamo che f è integrabile in D .

L'unico elemento separatore degli insiemi $s(f)$ e $S(f)$ si chiama integrale doppio di f in D e si denota con il simbolo

$$\iint_D f(x, y) \, dx \, dy \quad \left(:= \sup s(f) = \inf S(f) \right)$$

Esempio

Se $D \subset \mathbb{R}^2$ è un dominio normale e $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ è la **funzione costante di valore c** , allora f è integrabile e

$$\iint_D f(x, y) \, dx \, dy = c \, m_2(D).$$

Note

$m_2(D)$ coincide con l'integrale in D della funzione costante di valore 1.

Se $c \geq 0$, il numero $c \, m_2(D)$ rappresenta il volume di un "cilindro".

Osservazione

Se f è una funzione integrabile **non negativa**:


- le somme inferiori e superiori sono volumi di solidi di \mathbb{R}^3 costituiti da "cilindri affiancati";
- l'integrale doppio di f in D rappresenta il volume del solido di \mathbb{R}^3 delimitato dall'insieme D contenuto nel piano xy , dal grafico di f e dai segmenti paralleli all'asse z passanti per i punti della frontiera di D .

Sottoinsiemi normali di \mathbb{R}^3 e integrali tripli

Sia $T \subset \mathbb{R}^3$.

Diciamo che T è un **insieme normale rispetto al piano xy** se esistono D sottoinsieme normale di \mathbb{R}^2 e due funzioni **continue** $\gamma, \delta : D \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in D, \gamma(x, y) \leq z \leq \delta(x, y) \right\}.$$

Con ovvie modifiche si definiscono gli insiemi normali rispetto agli altri piani coordinati. 

Diciamo che T è un **insieme normale** se è normale rispetto a (almeno) uno dei piani coordinati.

In tal caso, chiamiamo **volume** (o **misura in \mathbb{R}^3**) di T il numero reale

$$m_3(T) = \iint_D (\delta(u, v) - \gamma(u, v)) \, du \, dv. \quad \text{Motivazione?}$$

u, v stanno per x, y o x, z o y, z , a seconda dei casi \uparrow

Esempi

Descrivere i seguenti sottoinsiemi di \mathbb{R}^3 come insiemi normali oppure unioni di insiemi normali:

- la palla di centro l'origine e raggio 1
- il tetraedro di vertici $(0, 0, 0)$, $(1, 0, 0)$, $(0, 1, 0)$, $(0, 0, 1)$
- l'insieme delimitato dal paraboloide di equazione $z = x^2 + y^2$ e dal piano di equazione $z = 3 - 2y$

La definizione di suddivisione in insiemi normali si ottiene in modo ovvio da quella data per insiemi normali in \mathbb{R}^2 sostituendo la parola “asse” con “piano”:

Sia $T \subset \mathbb{R}^3$ un insieme normale rispetto a un **piano** coordinato.

Una **suddivisione di T in insiemi normali** è un insieme finito di insiemi normali rispetto al medesimo **piano** coordinato, a due a due privi di punti interni in comune, la cui unione sia T .

Come si può definire la suddivisione uniforme?

Osservazione

Le proprietà inerenti

diametro di una suddivisione :=
massimo diametro degli insiemi
che la compongono



- l'esistenza di suddivisioni con diametro arbitrariamente piccolo,
- l'additività della misura,
- la suddivisione generata da due suddivisioni

valgono anche per insiemi normali in \mathbb{R}^3 .

La definizione di somme integrali si ottiene in modo ovvio da quella data per funzioni di due variabili sostituendo la misura in \mathbb{R}^2 con la misura in \mathbb{R}^3 :

Sia $T \subset \mathbb{R}^3$ un insieme normale rispetto a un piano coordinato.

Sia $f : T \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione **limitata**.

Sia $\sigma := \{T_1, \dots, T_k\}$ una suddivisione di T in insiemi normali.

Definiamo la **somma integrale inferiore** e la **somma integrale superiore** di f relative a σ ponendo, rispettivamente:

$$s_f(\sigma) := \sum_{i=1}^k m_3(T_i) \inf f(T_i) \quad S_f(\sigma) := \sum_{i=1}^k m_3(T_i) \sup f(T_i).$$

Esattamente come nel caso di funzioni di due variabili, gli insiemi delle somme inferiori e delle somme superiori sono **separati**; se sono **contigui**, diciamo che f è **integrabile in T** e chiamiamo l'unico elemento separatore **integrale triplo di f in T** , denotato con il simbolo

$$\iiint_T f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz. \quad \text{Nota: } \iiint_T 1 \, dx \, dy \, dz = m_3(T)$$

Alcune proprietà dell'integrale **multiplo** ← doppio se $n = 2$, triplo se $n = 3$

Sia X un sottoinsieme normale di \mathbb{R}^n , con $n \in \{2, 3\}$.

Se $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione **integrabile** in X , denotiamo con $\int_X f(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$ l'integrale multiplo di f in X .

1 Integrabilità delle funzioni continue

Sia $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione **continua**. Allora:

“Ingredienti”:

uniforme continuità di f ,
esistenza di suddivisioni con
diametro piccolo a piacere

- f è **integrabile** in X ;
- l'integrale di f è il limite delle **somme di Cauchy** al tendere a 0 del diametro della suddivisione utilizzata, nel senso che:
per ogni $\varepsilon \in \mathbb{R}_+^*$ esiste $\delta \in \mathbb{R}_+^*$ tale che per ogni suddivisione di X in insiemi normali X_1, \dots, X_k con diametro minore di δ e per ogni $(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k) \in X_1 \times \dots \times X_k$ si ha

$$\left| \int_X f(\mathbf{x}) d\mathbf{x} - \sum_{i=1}^k m_n(X_i) f(\mathbf{x}_i) \right| < \varepsilon.$$

2 Linearità

L'insieme delle funzioni integrabili in X è uno **spazio vettoriale reale** e l'applicazione che a ciascuna funzione integrabile associa l'integrale in X è **lineare**. **Esplicitare ...**

3 Monotonia

Se $f, g : X \rightarrow \mathbb{R}$ sono integrabili e $f(\mathbf{x}) \leq g(\mathbf{x})$ per ogni $\mathbf{x} \in X$, allora:

$$\int_X f(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \leq \int_X g(\mathbf{x}) d\mathbf{x}.$$

4 Additività

Se X è **unione di due insiemi normali** X_1 e X_2 privi di punti interni in comune, in ciascuno dei quali f è integrabile, diciamo che f è integrabile in X e definiamo

$$\int_X f(\mathbf{x}) d\mathbf{x} := \int_{X_1} f(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \int_{X_2} f(\mathbf{x}) d\mathbf{x}.$$

Tutto bello, ma... come si calcolano gli integrali multipli?

Formule di riduzione per integrali doppi

Teorema

Sia $D \subset \mathbb{R}^2$ un insieme normale, descritto mediante un intervallo $[a, b]$ e due funzioni continue $\alpha, \beta : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Sia $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ continua.

- Se D è normale rispetto all'asse x , cioè

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, \alpha(x) \leq y \leq \beta(x) \right\}$$

allora:

$$\iint_D f(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \left(\int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x, y) \, dy \right) dx. \quad \text{integrazione per verticali}$$

- Se D è normale rispetto all'asse y , cioè

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq y \leq b, \alpha(y) \leq x \leq \beta(y) \right\}$$

allora:

$$\iint_D f(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \left(\int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f(x, y) \, dx \right) dy. \quad \text{integrazione per orizzontali}$$

Esempi

- Calcolare la misura di un generico insieme normale di \mathbb{R}^2 integrando la funzione costante di valore 1.
- Calcolare l'integrale di $f(x, y) = x^2 + x y$ nell'insieme $[0, 4] \times [1, 3]$.
→ formula di inversione dell'ordine di integrazione
- Calcolare l'integrale di $f(x, y) = x y^2$ nell'insieme $[0, 4] \times [1, 3]$.
→ integrazione in rettangoli di funzioni "a variabili separabili"
- Calcolare l'integrale di $f(x, y) = x y^2$ nel triangolo di vertici $(0, 0)$, $(0, 1)$, $(1, 1)$.
- Calcolare l'integrale di $f(x, y) = e^{y^2}$ nel triangolo di vertici $(0, 0)$, $(0, 1)$, $(1, 1)$. → scegliere il "giusto" ordine di integrazione!
- Calcolare l'integrale di $f(x, y) = \frac{x}{y}$ nell'insieme delimitato dalle rette di equazione $x = 0$, $x = y$, $x + y = 4$ e dalla circonferenza di equazione $x^2 + y^2 = 2$.

Formule di riduzione per integrali tripli

Teorema (formula di integrazione per fili)

Sia $T \subset \mathbb{R}^3$ un insieme normale rispetto al piano xy , cioè

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in D, \gamma(x, y) \leq z \leq \delta(x, y) \right\}$$


con $D \subset \mathbb{R}^2$ insieme normale e $\gamma, \delta : D \rightarrow \mathbb{R}$ funzioni continue.

Sia $f : T \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua.

Allora:

$$\iiint_T f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \iint_D \left(\int_{\gamma(x, y)}^{\delta(x, y)} f(x, y, z) \, dz \right) dx \, dy .$$

integrazione per fili paralleli all'asse z

Con ovvie modifiche si ottengono le formule di integrazione per fili paralleli agli altri assi. 

Esempi

- Calcolare la misura di un generico insieme normale di \mathbb{R}^3 integrando la funzione costante di valore 1.
- Calcolare l'integrale della funzione

$$f(x, y, z) = x + z$$

nel tetraedro di vertici $(0, 0, 0)$, $(1, 0, 0)$, $(0, 1, 0)$, $(0, 0, 1)$.

Teorema (formula di integrazione per strati)

Sia $T \subset \mathbb{R}^3$ un insieme normale.

π_z : proiezione sull'asse z

Posto $a := \min \pi_z(T)$ e $b := \max \pi_z(T)$, supponiamo che per ogni $z \in [a, b]$ l'insieme

$$T_z := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid (x, y, z) \in T\}$$

sezione di T
di piede z

sia normale o unione finita di insiemi normali a due a due privi di punti interni in comune.

Sia $f : T \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua.

Allora:

$$\iiint_T f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \int_a^b \left(\iint_{T_z} f(x, y, z) \, dx \, dy \right) dz .$$

integrazione per strati paralleli al piano $x y$

Con ovvie modifiche si ottengono le formule di integrazione per strati paralleli agli altri piani.

Esempi

- Calcolare il volume della palla di centro l'origine e raggio r .
- Ricalcolare l'integrale della funzione

$$f(x, y, z) = x + z$$

nel tetraedro di vertici $(0, 0, 0)$, $(1, 0, 0)$, $(0, 1, 0)$, $(0, 0, 1)$.

Osservazione (volume dei solidi di rotazione)

Siano $g, h \in C([a, b], \mathbb{R})$ tali che $0 \leq g(t) \leq h(t)$ per ogni $t \in [a, b]$.

Posto

$$\Gamma := \left\{ (0, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid a \leq z \leq b, \ g(z) \leq y \leq h(z) \right\},$$

sia T il sottoinsieme di \mathbb{R}^3 ottenuto ruotando Γ attorno all'asse z .

Risulta:

$$m_3(T) = \pi \int_a^b (h(z)^2 - g(z)^2) dz.$$

analogamente per
rotazioni attorno
agli altri assi

Esempi

- Calcolare il volume del solido ottenuto ruotando intorno all'asse z l'insieme

$$\Gamma = \left\{ (0, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{1}{2} \leq z \leq 2, \ \frac{1}{2} \leq y \leq \frac{1}{z} \right\}.$$

- Calcolare il volume del solido ottenuto ruotando intorno all'asse z il triangolo di vertici $(0, 0, 1)$, $(0, 0, -1)$, $(0, 1, 0)$.

Cambiamento di variabili negli integrali multipli

Teorema

↓ chiusura di un aperto

Sia $E \subset \mathbb{R}^n$ ($n \in \{2, 3\}$) un dominio e sia $\Phi \in C^1(E, \mathbb{R}^n)$.

Supponiamo che:

- la restrizione di Φ all'interno di E sia **ingettiva**,
- per ogni $\mathbf{u} \in \text{int}(E)$: $\det(\mathbf{J}_\Phi(\mathbf{u})) \neq 0$,
- gli insiemi E e $\Phi(E)$ siano normali oppure unione finita di insiemi normali a due a due privi di punti interni in comune.

Allora: per ogni $f \in C(\Phi(E), \mathbb{R})$ si ha

$$\int_{\Phi(E)} f(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int_E (f(\Phi(\mathbf{u})) |\det(\mathbf{J}_\Phi(\mathbf{u}))| d\mathbf{u}.$$

Significato del termine $|\det(\mathbf{J}_\Phi(\mathbf{u}))| \dots$

Confronto con la formula per funzioni di una variabile reale ...

Coordinate polari nel piano

oppure: $(x_0 + \rho \cos \theta, y_0 + \rho \sin \theta)$



Definiamo $\Phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ponendo $\Phi(\rho, \theta) = (\rho \cos \theta, \rho \sin \theta)$.

Osserviamo che:

- Φ è di classe C^1 in \mathbb{R}^2 e per ogni (ρ, θ) si ha

$$\det(J_\Phi(\rho, \theta)) = \det \begin{pmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ \sin \theta & \rho \cos \theta \end{pmatrix} = \rho$$

- $\Phi([0, +\infty) \times [0, 2\pi]) = \mathbb{R}^2$ anche: $\Phi([0, +\infty) \times [-\pi, \pi]) = \mathbb{R}^2$
- In $(0, +\infty) \times (0, 2\pi)$ la funzione Φ è **ingettiva** e $\det(J_\Phi(\rho, \theta)) \neq 0$.

Esempi

Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = x^2 - 2y^2$

- nel disco di centro l'origine e raggio 3;
- nella porzione della corona circolare di centro l'origine e raggi 1 e 2, contenuta nel semipiano di equazione $x \geq 0$, delimitata dalle bisettrici dei quadranti.

Esempi

- Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y, z) = x y$ nell'insieme, contenuto nel primo ottante, delimitato dai piani di equazione $x = 0$, $y = 0$, $z = 3$ e dal paraboloide di equazione $z = x^2 + y^2$.
- Calcolare il volume del solido delimitato dal paraboloide di equazione $z = x^2 + y^2$ e dal piano di equazione $z = 3 - 2y$.
- Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$ nel cerchio di centro $(1, 0)$ e raggio 1.

Digressione

Calcoliamo l'integrale improprio $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-t^2} dt$.

Coordinate ellittiche nel piano

Modifichiamo il cambiamento in coordinate polari, fissando $a, b \in \mathbb{R}_+^*$ e ponendo

$$\Phi(\rho, \theta) = (a \rho \cos \theta, b \rho \sin \theta).$$

In questo caso:

$$\det(J_\Phi(\rho, \theta)) = \det \begin{pmatrix} a \cos \theta & -a \rho \sin \theta \\ b \sin \theta & b \rho \cos \theta \end{pmatrix} = a b \rho$$

Esempi

Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = x + y$

- nell'insieme, contenuto nel primo quadrante, delimitato dalla ellisse di equazione $3x^2 + 4y^2 = 1$;
- nell'insieme, contenuto nel primo quadrante, delimitato dalla ellisse di equazione $3x^2 + 4y^2 = 1$ e dalle rette di equazione $x = 0$ e $x = y$.

attenzione!! ↑

Coordinate polari nello spazio (o sferiche)

Definiamo $\Phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ponendo

$$\Phi(\rho, \varphi, \theta) = (\rho \sin \varphi \cos \theta, \rho \sin \varphi \sin \theta, \rho \cos \varphi). \quad \text{oppure ...}$$

Osserviamo che:

- Φ è di classe C^1 in \mathbb{R}^3 e per ogni (ρ, φ, θ) si ha

$$\begin{aligned} \det(J_\Phi(\rho, \varphi, \theta)) &= \det \begin{pmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{pmatrix} \\ &= \dots = \rho^2 \sin \varphi \end{aligned}$$

- $\Phi([0, +\infty) \times [0, \pi] \times [0, 2\pi]) = \mathbb{R}^3$ anche ...
- In $(0, +\infty) \times (0, \pi) \times (0, 2\pi)$ la funzione Φ è **ingettiva** e

$$\det(J_\Phi(\rho, \varphi, \theta)) \neq 0.$$

Esempi

- Calcolare il volume della palla di centro l'origine e raggio r . Di nuovo!
- Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ nell'insieme intersezione del primo ottante con la palla unitaria.
- Calcolare il volume del solido, contenuto nel semispazio superiore, delimitato dalla superficie sferica di equazione $x^2 + y^2 + z^2 = 9$ e dalla superficie conica di equazione $z = \sqrt{x^2 + y^2}$.

Esempio (cambiamenti di variabili “ad hoc”)

Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = x^2 y^2$ nell'insieme, contenuto nel primo quadrante, delimitato dalle rette di equazione $2x - y = 0$, $x - 2y = 0$ e dalle iperboli di equazione $xy = 2$, $xy = 4$.

Esercizi

- Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = xy$ nell'insieme delimitato dalle rette di equazione $2x + y = 1$, $2x + y = -1$, $x - y = 0$, $x - y = 2$.
- Calcolare l'integrale della funzione $f(x, y) = (x + y) \cos(\pi(x - y))$ nell'insieme delimitato dalle rette di equazione $x + y = 1$, $x + y = 2$, $y = 0$, $y = x$. **Suggerimento:** definire le variabili $u := x + y$, $v := x - y$.

APPENDICE

Verifica della disuguaglianza triangolare

Pongo $\mathbf{X} := \int_a^b \mathbf{g}(t) dt$ e suppongo $\mathbf{X} \neq \mathbf{0}$ (altrimenti la tesi è verificata).

Risulta:

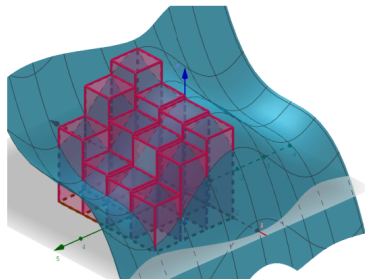
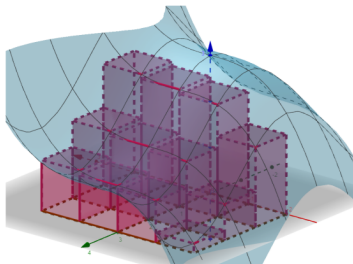
$$\begin{aligned}\|\mathbf{X}\|^2 &= \mathbf{X} \cdot \mathbf{X} = \mathbf{X} \cdot \int_a^b \mathbf{g}(t) dt = \sum_{i=1}^n X_i \int_a^b g_i(t) dt = \int_a^b \sum_{i=1}^n X_i g_i(t) dt && \downarrow \text{linearità} \\ &= \int_a^b \mathbf{X} \cdot \mathbf{g}(t) dt \leq \int_a^b |\mathbf{X} \cdot \mathbf{g}(t)| dt \leq \int_a^b \|\mathbf{X}\| \|\mathbf{g}(t)\| dt \\ & && \uparrow \text{monotonia} \qquad \qquad \uparrow \text{Cauchy-Schwarz + monotonia} \\ &= \|\mathbf{X}\| \int_a^b \|\mathbf{g}(t)\| dt.\end{aligned}$$

Dividendo per $\|\mathbf{X}\|$ (strettamente positivo) ottengo $\|\mathbf{X}\| \leq \int_a^b \|\mathbf{g}(t)\| dt$
e sostituendo \mathbf{X} :

$$\left\| \int_a^b \mathbf{g}(t) dt \right\| \leq \int_a^b \|\mathbf{g}(t)\| dt.$$



Rappresentazione grafica di somme integrali inferiori e superiori



Fonte delle immagini:

https://moodle2.units.it/pluginfile.php/314694/mod_resource/content/2/Integrazione1%202.0.pdf

Dimostrazione del lemma

Introduco le notazioni:

$$\sigma_1 = \{D_1, \dots, D_h\}, \quad \sigma_2 = \{E_1, \dots, E_k\}$$

$$\sigma_{12} = \{A_{11}, \dots, A_{hk}\} \text{ con } A_{ij} := D_i \cap E_j \quad (\neq \emptyset)$$

Osservo che per ogni i :

$$D_i = D_i \cap D = D_i \cap \bigcup_{j=1}^k E_j = \bigcup_{j=1}^k (D_i \cap E_j) = \bigcup_{j=1}^k A_{ij}$$

da cui, per l'additività della misura:

$$m_2(D_i) = \sum_{j=1}^k m_2(A_{ij}). \quad (1)$$

Inoltre, per ogni j :

$$A_{ij} \subseteq D_i \implies f(A_{ij}) \subseteq f(D_i) \implies \inf f(D_i) \leq \inf f(A_{ij}). \quad (2)$$

Tenendo conto di (1) e (2) calcolo

$$\begin{aligned} s_f(\sigma_1) &:= \sum_{i=1}^h m_2(D_i) \inf f(D_i) = \sum_{i=1}^h \sum_{j=1}^k m_2(A_{ij}) \inf f(D_i) \\ &\leq \sum_{i=1}^h \sum_{j=1}^k m_2(A_{ij}) \inf f(A_{ij}) =: s_f(\sigma_{12}) \end{aligned}$$

In modo analogo, ragionando sugli insiemi E_j , posso dimostrare che

$$S_f(\sigma_2) \geq S_f(\sigma_{12}).$$

Dunque:

$$s_f(\sigma_1) \leq s_f(\sigma_{12}) \leq S_f(\sigma_{12}) \leq S_f(\sigma_2).$$



Insiemi normali rispetto ai piani xz e yz

Diciamo che T è un **insieme normale rispetto al piano xz** se esistono D sottoinsieme normale di \mathbb{R}^2 e due funzioni **continue** $\gamma, \delta : D \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, z) \in D, \gamma(x, z) \leq y \leq \delta(x, z) \right\}.$$

Diciamo che T è un **insieme normale rispetto al piano yz** se esistono D sottoinsieme normale di \mathbb{R}^2 e due funzioni **continue** $\gamma, \delta : D \rightarrow \mathbb{R}$ tali che

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (y, z) \in D, \gamma(y, z) \leq x \leq \delta(y, z) \right\}.$$

Formule di integrazione per fili paralleli agli assi y e x



- Se $T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, z) \in D, \gamma(x, z) \leq y \leq \delta(x, z)\}$

allora:

$$\iiint_T f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \iint_D \left(\int_{\gamma(x, z)}^{\delta(x, z)} f(x, y, z) \, dy \right) dx \, dz .$$

integrazione per fili paralleli all'asse y

%pause

- Se $T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (y, z) \in D, \gamma(y, z) \leq x \leq \delta(y, z)\}$

allora:

$$\iiint_T f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \iint_D \left(\int_{\gamma(y, z)}^{\delta(y, z)} f(x, y, z) \, dx \right) dy \, dz .$$

integrazione per fili paralleli all'asse x