

Un esempio di corpo non commutativo è stato introdotto, nel 1843, dal matematico, fisico ed astronomo irlandese Sir William Rowan Hamilton (1805-1865). L'insieme soggiacente è \mathbb{R}^4 , spazio vettoriale su \mathbb{R} avente come base quella formata dagli elementi

$$\mathbf{1} = (1, 0, 0, 0)$$

$$\mathbf{i} = (0, 1, 0, 0)$$

$$\mathbf{j} = (0, 0, 1, 0)$$

$$\mathbf{k} = (0, 0, 0, 1).$$

Di conseguenza, ogni elemento di \mathbb{R}^4 può essere scritto in uno ed in solo modo come loro combinazione lineare a coefficienti reali:

$$(a, b, c, d) = a\mathbf{1} + b\mathbf{i} + c\mathbf{j} + d\mathbf{k},$$

Alla struttura di gruppo additivo abeliano che \mathbb{R}^4 possiede come spazio vettoriale si aggiunge un prodotto definito nel modo seguente (ometteremo sistematicamente il simbolo di moltiplicazione):

$$(a\mathbf{1} + b\mathbf{i} + c\mathbf{j} + d\mathbf{k})(s\mathbf{1} + t\mathbf{i} + u\mathbf{j} + v\mathbf{k}) = \begin{aligned} & as\mathbf{1} + bsi + csj + dsk + \\ & at\mathbf{i} + bti^2 + ctji + dtki + \\ & auj + buij + cuj^2 + dukj + \\ & avk + bvik + cvjk + dvk^2 \end{aligned}$$

ove:

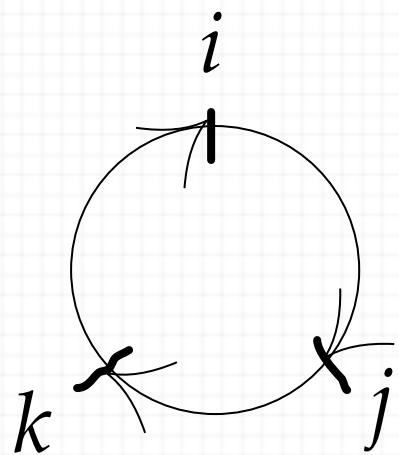
- $\mathbf{i}^2 = \mathbf{j}^2 = \mathbf{k}^2 = -1$
- $\mathbf{ij} = \mathbf{k}; \mathbf{jk} = \mathbf{i}; \mathbf{ki} = \mathbf{j};$
- $\mathbf{ji} = -\mathbf{k}; \mathbf{kj} = -\mathbf{i}; \mathbf{ik} = -\mathbf{j}.$

Si verifica che con queste due operazioni di somma e prodotto, \mathbb{R}^4 è un anello unitario, non commutativo, avente come elemento neutro del prodotto $\mathbf{1}$. Lo si chiama **corpo dei quaternioni reali**, e lo si indica con \mathbb{H} . Si vede facilmente che il sottoinsieme dei quaternioni della forma $(a, b, 0, 0)$ è isomorfo al campo complesso, mentre quello dei quaternioni della forma $(a, 0, 0, 0)$ è isomorfo al campo reale. Mediante questo secondo isomorfismo, si potrà identificare il quaternione $(a, 0, 0, 0)$ con il numero reale a .

Per ogni quaternione $q = (a, b, c, d)$ è definito il **quaternione coniugato** $\bar{q} = (a, -b, -c, -d)$.

Si verifica che $q \cdot \bar{q} = a^2 + b^2 + c^2 + d^2$. Questo numero reale, detto **norma** del quaternione q , è indicato con $\|q\|$, è sempre non nullo se q è diverso dallo zero di \mathbb{H} , che è $(0, 0, 0, 0)$.

In tal caso q è invertibile, con inverso $\frac{1}{\|q\|}\bar{q}$. Quindi \mathbb{H} è un corpo.



Relazioni fondamentali:

$$\boxed{i^2 = j^2 = k^2 = -1}$$

$$ijk = -1$$

↓ ad esempio

$$ik = -j$$

Infatti:

$$i^2 = k^2 = -1 \Rightarrow i^{-1} = -i, \quad k^{-1} = -k.$$

Ma allora:

$$ijk = -1 \Rightarrow j = -i^{-1}k^{-1} = -ik.$$